

РІЗНОКОНТУРНІ ЗАДАЧІ ДЛЯ ЕЛІПТИЧНИХ СИСТЕМ В ПРОБЛЕМАХ НЕРУЙНІВНОГО КОНТРОЛЮ ТА ТЕХНІЧНОЇ ДІАГНОСТИКИ

© Обшта А.Ф., 2000

The Shapiro-Lopatynsky-like conditions reducing the multicircuit problem for differential equations of elliptic type to the integral equations system.

Проблеми підвищення надійності, точності та інформаційності контролю є одними з головних в технічній діагностиці. Групою співробітників Національного університету “Львівська політехніка” під керівництвом Я.Г. Притуляка розроблено скануючий електромагнітний метод діагностики і вихрострумів та електромагнітноакустичні перетворювачі, які дозволяють не лише виявляти дефекти, а й встановлювати кількісні оцінки параметрів дефектів.

Конструкція вихрострумів перетворювача з магнітним полем, яке обертається, складається з двох кільцевих магнітопроводів, на одному з яких розташована збуджуюча обмотка, а на другому вимірювальна котушка. Складові $u_{\tau, x}$, $u_{\tau, y}$ інформативного сигналу являють собою проекції вектора тангенціальних складових магнітної індукції на осі Ox та Oy відповідно.

Оскільки розміри перетворювачів та електропровідних виробів набагато менші від довжини хвилі у повітрі, витрати на випромінення набагато менші, ніж у вихрострумів перетворювачі та матеріалі, який досліджується, то поле можна вважати квазістаціонарним, а хвильовими процесами у просторі знехтувати. Вважаємо, що процеси, які відбуваються в електропровідному матеріалі, обумовлені провідністю σ , магнітною проникністю μ та змінною проміжку h .

Визначаючи наведену е.р.с. для вихрострумів перетворювача, ми тим самим знаходимо математичну залежність сигналу давача від властивостей неоднорідності об'єкта, який досліджується. Враховуючи допущені спрощення, можна стверджувати, що інформаційний сигнал (вектор-потенціал електромагнітного поля \dot{A}) задовольняє рівняння Максвелла з умовами, заданими на контурах.

Отже, вектор-потенціал електромагнітного поля \dot{A} задовольняє рівняння Максвелла:

$$\operatorname{rot} A = B = \mu_0 \mu H \quad (1.1)$$

де B – магнітна індукція.

Якщо струм у витку змінюється за гармонійним законом, то рівняння для вектор-потенціала електромагнітного поля зводиться до неоднорідного рівняння Гельмгольца

$$\nabla^2 \dot{A} + k^2 \dot{A} = -\mu_0 \mu j_{CT} \quad (1.2)$$

де $k^2 = -j\omega\mu_0\mu\sigma$; j_{CT} – густина струму у витку; σ – питома електрична провідність.

У [2] виведено вираз для нормальної складової магнітного поля витка у вільному просторі при $\mu = 1, \sigma = 0$:

$$\dot{A}_{\text{вн}} = 0,5 \mu_0 R \cdot I \cdot \int_0^{\infty} J_1(\lambda R) J_1(\lambda \rho) e^{-\lambda(z-h)} d\lambda \quad (1.3)$$

де I – струм, який тече в еквівалентному витку; J_1 – функція Бесселя першого роду, першого порядку; λ – параметр перетворення; $z-h$ – відстань від точки спостереження до площини витка.

Дійсна та уявна складові вектор-потенціала визначаються з рівностей:

$$\text{Re } \dot{A} = -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \sqrt{\frac{R}{\rho}} \cdot \frac{1}{\lambda} \left[(2 - \lambda^2) \cdot K_{(\lambda)} - 2E_{(\lambda)} \right], \quad (1.4)$$

$$\text{Im } \dot{A} = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \sqrt{\frac{R}{\rho}} \cdot \frac{\sqrt{2}}{\beta^2} \cdot \frac{R}{\rho} \left(\alpha_1 \cdot \beta + 2 \right) \frac{\lambda}{4} \left[2K_{(\lambda)} - \frac{2 - \lambda^2}{1 - \lambda^2} E_{(\lambda)} \right], \quad (1.5)$$

де R – еквівалентний радіус витка збуджуючої котушки; $K_{(\lambda)}, E_{(\lambda)}$ – відповідно повні еліптичні інтеграли першого та другого роду; ρ – полярна координата; λ – параметр перетворення; $\beta = R\sqrt{\omega \mu \rho}$ – узагальнений параметр:

$$\lambda^2 = \frac{4\delta}{(1+\delta)^2 + \alpha^2 \delta^2}; \quad \text{при } \rho > R \quad (1.6)$$

$$\delta = \frac{\rho}{R} \quad (1.7)$$

$$\alpha = \alpha_1 + \frac{2}{\beta}; \quad (1.8)$$

α_1 – нормований проміжок; h – проміжок між еквівалентним витком та електропровідною поверхнею, яка досліджується.

Тангенціальна складова напруженості магнітного поля знаходиться з виразу

$$\dot{H}_\tau = -\frac{1}{\mu_0} \frac{\partial \dot{A}}{\partial z}, \quad (1.9)$$

де z – координата в циліндричній системі, розташована перпендикулярно до межі поділу двох середовищ. Із виразів для $\text{Re } \dot{H}_\tau$ та $\text{Im } \dot{H}_\tau$ видно, що форма кривої розподілу напруженості магнітного поля на поверхні провідного півпростору буде залежати від проміжку h та величини узагальненого параметра.

Одним із методів уточнення кількісних оцінок параметрів дефектів є використання моделей, в яких більше ніж два кільця, тобто з математичної точки зору слід розглядати системи диференціальних рівнянь з частинними похідними з умовами на декількох вкладених контурах.

Досліджується різноконтурна задача для системи лінійних диференціальних рівнянь з частинними похідними еліптичного типу з постійними коефіцієнтами, однорідними від-

носно порядку диференціювання. Розв'язок задачі знаходиться в півпросторі. Додатковими є умови на гіперплощинах, паралельних до півплощини, яка обмежує півпростір.

Введемо необхідні позначення та сформулюємо означення, які будемо використовувати нижче.

Область, в якій розв'язується задача, буде позначатися знаком V .

$$V = \{ x = (x_1, \dots, x_n) : -\infty < x_j < +\infty \quad (j = 1, \dots, n-1), \quad 0 < x_n < +\infty \}$$

Розглянемо систему

$$A \left(\frac{\partial}{\partial x} \right) U = 0 \quad (1.10)$$

де $A \left(\frac{\partial}{\partial x} \right) = A \left(\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right) = \left\| \sum_{(k)} A_{ij}^{k_1 \dots k_n} \frac{\partial^{2m}}{\partial x_1^{k_1} \dots \partial x_n^{k_n}} \right\|_{i,j=1}^{i,j=N}$, $A_{ij}^{k_1 \dots k_n}$ – постійні

числа, а U – невідома векторна функція, компонентами якої є функції u_1, \dots, u_N від змінних x_1, \dots, x_n . Знак суми $\sum_{(k)}$ означає підсумовування за всіма системами цілих невід'ємних

чисел k_1, \dots, k_n , сума яких дорівнює $2m$.

Припускається, що система (1.10) правильно еліптична в сенсі Лопатинського, тобто

$$\det A(\alpha) \neq 0 \quad A(\alpha) = \| A(i\alpha) \| \quad (1.11)$$

при будь-яких дійсних $\alpha \neq 0$.

Контурні умови задаються так:

Нехай Γ_i – гіперплощини, паралельні гіперплощині $x_n = 0$, яка обмежує півпростір V . На кожній з гіперплощин задається умова

$$\lim_{\substack{x \rightarrow x'_n \\ x_n \in V}} B^t \left(\frac{\partial}{\partial x} \right) U = f_t(x') \quad (t = 1, \dots, b) \quad (1.12)$$

$$B^t \left(\frac{\partial}{\partial x} \right) = \left\| \sum B_{ij,t}^{k_1 \dots k_n} \frac{\partial^{b_{ij}}}{\partial x_1^{k_1} \dots \partial x_n^{k_n}} \right\|_{i=1, j=1}^{i=N_t, j=N}$$

Тут $b_{it} < 2mN$, $N_1 + \dots + N_b = N \cdot m$, $f_t(x') = (f_{t,1}, \dots, f_{t,N_t})$ – вектор-стовпець, записаний в рядок, $B_{ij,t}^{k_1 \dots k_n}$ – деякі постійні числа $x' = (x_1, \dots, x_{n-1})$.

Має місце

Теорема.

Нехай для задачі (1.10), (1.12) виконуються умови :

$$1. \text{ ранг } \int_{(\Gamma^+)} B(i\alpha) \cdot A(\alpha) T(\alpha_n) d\alpha_n = a \cdot N$$

де $T(\alpha_n) = (E, \alpha_n E, \dots, \alpha_n^{2a-1} \cdot E)$, E – одинична матриця розмірів $N \times N$

$$2. f^t(x') \in \{x_n^1 - x_n^t\} \cap H_s(R_t^n) \left(s > \frac{h}{2} + 1 \right) \quad (t = 1, \dots, b)$$

де $\{a\}$ – класи функцій, визначені в [3].

Тоді система диференціальних рівнянь (1.10) має єдиний розв'язок в області $x_n > x_n^1$ який задовольняє умови (1.12).

1. Притуляк Я.Г. Конструкция и расчет электрически сканирующих вихретоковых преобразователей. Львовский политехнический институт. Деп. В УкрНИИИТИ 06.12.90. №1976. Ук 90. Львов-90. 2. Сухоруков В.В. Математическое моделирование электромагнитных полей в проводящих средах. М., 1975. 3. Гахов Ф.Д. Черский Ю.И. Уравнения типа свертки. М., 1978.

УДК 517.9

Пелих В.О.
ІППММ НАН України

ПРО НУЛІ РОЗВ'ЯЗКІВ РІВНЯННЯ СЕНА-ВІТТЕНА

© Пелих В.О., 2000

It is proved that the solutions of the Sen-Witten equation, that satisfy the Reula conditions, on the asymptotically flat initial data set do not equal zero in any point on spacelike hypersurfaces in a neighborhood of maximal hypersurface.

Доведено, що розв'язки рівняння Сена-Віттена, які задовольняють умови Реули, на асимптотично плоскій множині початкових умов не дорівнюють нулеві в жодній точці просторовоподібної гіперповерхні в деякому околі максимальної гіперповерхні.

Нехай ріманів простір-час (M, g) сигнатури $(+, -, -, -)$ є асимптотично простором-часом Мінковського і нехай $M = \Sigma \times \mathbb{R}$ із просторовоподібними гіперповерхнями Σ ; t часоподібна координата. Надалі грецькі індекси від α до λ набувають значень від 1 до 3; індекси від κ до ω набувають значень від 0 до 3. Латинські індекси є лоренцівськими і від a до l набувають значень від 1 до 3; індекси від m до z набувають значень від 0 до 3.

На гіперповерхні Σ виконуються рівняння зв'язку загальної теорії відносності

$$-R^{(3)} - K_{\mu\nu} K^{\mu\nu} + K^2 = 2\mu, \quad (1)$$

$$D_\mu (K^{\mu\nu} - K h^{\mu\nu}) = I^\nu, \quad (2)$$

де $R^{(3)}$ – скалярна кривина гіперповерхні Σ , $K_{\mu\nu}$ – її зовнішня кривина, $K = K_\mu^\mu$, $h^{\mu\nu} = g_{\mu\nu} - t_\mu t_\nu$ – індукована метрика на Σ . D_μ є зв'язність на Σ , індукована зв'язністю ∇_μ на M . μ та I^ν , відповідно, густина енергії та імпульс матерії у системі